

## Examen Final (Optimisation non linéaire)

Master 1 COTA, S1-2020/2021

Jeudi, le 01 Avril 2021, durée : 1 heure.

---

**Exercice 1 (4 Pts)** On considère la fonction  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 + y^3}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

La fonction  $f$  est-elle continue sur  $\mathbb{R}^2$  ? de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^2$  ?

**Solution:** La fonction  $f$  est  $C^\infty$  sur  $\mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$  en tant que produit, quotient ne s'annulant pas de fonctions qui le sont. Reste à étudier la régularité en  $(0, 0)$ . On a

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}, f(x, y) \leq \frac{|x|^3}{x^2} + \frac{|y|^3}{y^2} = |x| + |y| \xrightarrow{(x,y) \rightarrow (0,0)} 0$$

$f$  est donc continue en  $(0, 0)$   $2P^{ts}$ . En revanche,  $f$  n'est pas de classe  $C^1$  en ce point car elle n'est même pas différentiable en  $(0, 0)$ . En effet, soit  $t \neq 0$  et  $(x, y) \neq (0, 0)$ . On a

$$\frac{f(tx, ty) - f(0, 0)}{t} = \frac{t^3(x^3 + y^3)}{t^3(x^2 + y^2)} \xrightarrow{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 + y^3}{x^2 + y^2}$$

Or, si  $f$  était différentiable en  $(0, 0)$ , cette limite coïnciderait avec  $df(x, y)|_{(x,y)=(0,0)}$  et serait en particulier linéaire par rapport à  $(x, y)$  ce qui n'est pas le cas.  $2P^{ts}$

■

**Exercice 2 (6 Pts)** Résoudre le problème d'optimisation sans contraintes

$$\min_{x \in \mathbb{R}} f(x),$$

pour les fonctions réelles suivantes :

- (a)  $f : x \mapsto x^3 + 2x^2$ ,
- (b)  $f : x \mapsto 2x^3 + 5x^2 - x - 1$ ,
- (c)  $f : x \mapsto 2x^4 + 5x^3 - x^2$ .

**Solution:**

## Optimisation non linéaire

- (a) Pour la fonction  $f : x \mapsto x^3 + 2x^2$ ,  $f'(x) \equiv g(x) = 3x^2 + 4x$  et  $f''(x) \equiv h(x) = 6x + 4$ . Les point critiques de  $f$  sont solution de l'équation  $g(x) = 0$ , ce qui nous donne

$$x_1^* = 0 \text{ et } x_2^* = -\frac{4}{3}$$

de plus  $h(x_1^*) = 4 > 0$  et  $h(x_2^*) = -3 < 0$  donc (d'après les conditions suffisantes d'optimalité de second ordre)  $x_1^*$  est un minimum local pour  $f$ . 2P<sup>ts</sup>

- (b) Pour la fonction  $f : x \mapsto 2x^3 + 5x^2 - x - 1$ ,  $f'(x) \equiv g(x) = 6x^2 + 10x - 1$  et  $f''(x) \equiv h(x) = 12x + 10$ . Les point critiques de  $f$  sont solution de l'équation  $g(x) = 0$ , ce qui nous donne

$$x_1^* = -\frac{5}{6} + \frac{1}{6}\sqrt{31} \text{ et } x_2^* = -\frac{5}{6} - \frac{1}{6}\sqrt{31}$$

de plus  $h(x_1^*) = \sqrt{31} > 0$  et  $h(x_2^*) = -\sqrt{31} < 0$  donc (d'après les conditions suffisantes d'optimalité de second ordre)  $x_1^*$  est un minimum local pour  $f$ . 2P<sup>ts</sup>

- (c) Pour la fonction  $f : x \mapsto 2x^4 + 5x^3 - x^2$ ,  $f'(x) \equiv g(x) = 8x^3 + 15x^2 - 2x$  et  $f''(x) \equiv h(x) = 12x + 10$ . Les point critiques de  $f$  sont solution de l'équation  $g(x) = 0$ , ce qui nous donne

$$x_1^* = 10, x_2^* = \frac{23}{2} \text{ et } x_3^* = -14$$

de plus  $h(x_1^*) = 10 > 0$ ,  $h(x_2^*) = \frac{23}{2} > 0$  et  $h(x_3^*) = -14 < 0$  donc (d'après les conditions suffisantes d'optimalité de second ordre)  $x_1^*$  et  $x_2^*$  sont des minimas locaux pour  $f$ . 2P<sup>ts</sup>

■

**Exercice 3 (10 Pts)** On considère la fonction  $f$  définie sur  $\mathbb{R}^2$  par

$$f(x, y) = x^2 - 8xy + \alpha y^2 + x - y; \quad \alpha \in \mathbb{R}.$$

1. Écrire  $f$  sous la forme

$$f(u) = u^T A u - b^T u; \quad u \in \mathbb{R}^2,$$

où  $A$  est une matrice carrée dans  $\mathbb{R}^2$  et  $b \in \mathbb{R}^2$ .

2. Calculer le gradient  $g$  et le hessien  $h$  de  $f$  en fonction de  $A$  et  $b$ .  
 3. Pour quelles valeurs du paramètre  $\alpha$ , la direction  $d = A^{-1}g(u)$  est une direction de descente ?  
 4. Déterminer les point critiques de  $f$ , est préciser en fonction de  $\alpha$  leurs natures (minimum local/global, maximum local/global, point-selle, ...).

**Solution:** .

- 1.

$$f(u) = u^T A u - b^T u = \frac{1}{2}u^T (2A)u + (-b)^T u; \quad u \in \mathbb{R}^2,$$

avec  $A = \begin{pmatrix} 1 & -8 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}$  et  $b = (-1, 1)^T$ . 3P<sup>ts</sup>

## Examen Final

2. Comme  $f$  peut être écrite sous la forme  $f(u) = \frac{1}{2}u^T(2A)u + (-b)^T u$ ;  $u \in \mathbb{R}^2$ , alors  
 $g(x, y) = \frac{1}{2}(2A + 2A^T)(x, y)^T - b^T = (A + A^T)(x, y)^T - b^T = \begin{pmatrix} 2 & -8 \\ 8 & 2\alpha \end{pmatrix} (x, y)^T - b^T =$   
 $(2x - 8y + 1, -8x + 2\alpha y - 1)^T$  et  $h(x, y) = \frac{1}{2}(2A + 2A^T) = A + A^T = \begin{pmatrix} 2 & -8 \\ -8 & 2\alpha \end{pmatrix}$ . 4P<sup>ts</sup>
3.  $d = A^{-1}g(u)$  est une direction de descente si  $(A^{-1}g(u))^T g(u) < 0$ . Puisque  $A^{-1} =$   
 $\begin{pmatrix} 1 & \frac{8}{\alpha} \\ 0 & \frac{1}{\alpha} \end{pmatrix}$ , les valeurs propres de  $A^{-1}$  sont  $\lambda_1 = 1$  et  $\lambda_2 = 1/\alpha$ . Puisque  $\lambda_1 > 0$ , alors  
 pour tout  $\alpha > 0$ ,  $A^{-1}$  est définie positive. Si  $\alpha < 0$  alors  $A^{-1}$  est indéfinie. 1P<sup>ts</sup>
4.  $g(x, y) = (0, 0)^T \Leftrightarrow (x^*, y^*) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -4 + \alpha \\ -16 + \alpha \end{pmatrix}$ . Maintenant, puisque

$$h(x^*, y^*) = \begin{pmatrix} 2 & -8 \\ -8 & 2\alpha \end{pmatrix}$$

les valeurs propres de cette matrice sont  $\lambda_1 = 1 + \alpha + \sqrt{65 - 2\alpha + \alpha^2}$  et  $\lambda_2 = 1 + \alpha - \sqrt{65 - 2\alpha + \alpha^2}$  qui sont positives pour  $\alpha > 16$ , donc  $h(x^*, y^*)$  est définie positive pour  $\alpha > 16$ , donc  $(x^*, y^*)$  est un minimum local strict pour  $f$  si  $\alpha > 16$ . 3P<sup>ts</sup>

■