

## Série N°3 (Optimisation non linéaire)

---

**Exercice 1** Utilisez la méthode de Newton pour trouver un point minimisant de

$$f(x, y) = 5x^4 + 6y^4 - 6x^2 + 2xy + 5y^2 + 15x - 7y + 13$$

Partez de  $(x_0, y_0) = (1, 1)$ .

**Solution:** Calculant d'abord le gradient  $g$  et le hessien  $h$  de la fonction  $f$ .

$$g(x, y) = (20x^3 - 12x + 2y + 15, 24y^3 + 2x + 10y - 7)^T$$

$$h(x, y) = \begin{bmatrix} 60x^2 - 12 & 2 \\ 2 & 72y^2 + 10 \end{bmatrix}$$

l'inverse de  $h$  est donnée formellement par

$$[H(x, y)]^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \frac{36y^2+5}{1080x^2y^2+150x^2-216y^2-31} & -\frac{1}{2} (1080x^2y^2+150x^2-216y^2-31)^{-1} \\ -\frac{1}{2} (1080x^2y^2+150x^2-216y^2-31)^{-1} & 3 \frac{5x^2-1}{1080x^2y^2+150x^2-216y^2-31} \end{bmatrix}$$

La méthode de Newton est donnée par

$$\begin{cases} x_{k+1} = x_k + d_k \\ d_k = -[h^{-1}(x_k, y_k)] g(x_k, y_k) \end{cases} \quad (1)$$

En substituant les expressions du gradient et du hessien dans (1), on obtient

$$\begin{aligned} x_{k+1} &= x_k - \frac{1}{2} \frac{(36y_k^2 + 5)(20x_k^3 - 12x_k + 2y_k + 15)}{1080x_k^2y_k^2 + 150x_k^2 - 216y_k^2 - 31} + \frac{1}{2} \frac{24y_k^3 + 2x_k + 10y_k - 7}{1080x_k^2y_k^2 + 150x_k^2 - 216y_k^2 - 31} \\ y_{k+1} &= y_k + \frac{1}{2} \frac{20x_k^3 - 12x_k + 2y_k + 15}{1080x_k^2y_k^2 + 150x_k^2 - 216y_k^2 - 31} - 3 \frac{(5x_k^2 - 1)(24y_k^3 + 2x_k + 10y_k - 7)}{1080x_k^2y_k^2 + 150x_k^2 - 216y_k^2 - 31} \end{aligned}$$

Les premières itérations de méthode Newton en partant de  $(x_0, y_0) = (1, 1)$  :

- $(x_1, y_1) = (0.4933875890, 0.6586978637)$
- $(x_2, y_2) = (-4.464349613, 0.7188967310)$
- $(x_3, y_3) = (-3.020177683, 0.6539652503)$
- $(x_4, y_4) = (-2.088864692, 0.6031153494)$
- .....
- $(x_{10}, y_{10}) = (-1.142054928, 0.5433724812)$

### Série N°3

avec  $g(x_{10}, y_{10}) = (2.2 \cdot 10^{-8}, 1.0 \cdot 10^{-9})$ . Le minimum est donc  $(x^*, y^*) \approx (-1.142054928, 0.5433724812)$

■

**Exercice 2** Utilisez la méthode de Newton modifiée (avec une recherche unidimensionnelle) pour la résolution de

$$\min_{(x,y) \in \mathbb{R}^n} 2x^2 + y^2 - 2xy + 2x^3 + x^4$$

Effectuez seulement les deux premières itérations et partez de  $(2, -1)$ .

**Solution:** Calculant d'abord le gradient  $g$  et le hessien  $h$  de la fonction  $f$ .

$$g(x, y) = (4x - 2y + 6x^2 + 4x^3, 2y - 2x)^T$$

$$H(x, y) = \begin{bmatrix} 4 + 12x + 12x^2 & -2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix}$$

l'inverse de  $h$  est donnée formellement par

$$[H(x, y)]^{-1} = \begin{bmatrix} 1/2 (1 + 6x + 6x^2)^{-1} & 1/2 (1 + 6x + 6x^2)^{-1} \\ 1/2 (1 + 6x + 6x^2)^{-1} & \frac{1+3x+3x^2}{1+6x+6x^2} \end{bmatrix}$$

La méthode de Newton modifiée est donnée par

$$\begin{cases} x_{k+1} = x_k + t_k d_k \\ d_k = -[h^{-1}(x_k, y_k)] g(x_k, y_k) \\ t_k = \arg \min \{f(x_k + td_k), t > 0\} \end{cases} \quad (2)$$

A chaque itération on calculera  $t_k$  comme solution de l'équation

$$\theta'(t) \equiv \frac{d}{dt} f(x_k + td_k) = 0$$

En substituant les expression du gradient et du hessien dans (1), on obtient

$$x_{k+1} = x_k - t_k \left( 1/2 \frac{4x_k - 2y_k + 6x_k^2 + 4x_k^3}{1 + 6x_k + 6x_k^2} + 1/2 \frac{2y_k - 2x_k}{1 + 6x_k + 6x_k^2} \right)$$

$$y_{k+1} = y_k - t_k \left( 1/2 \frac{4x_k - 2y_k + 6x_k^2 + 4x_k^3}{1 + 6x_k + 6x_k^2} + \frac{(1 + 3x_k + 3x_k^2)(2y_k - 2x_k)}{1 + 6x_k + 6x_k^2} \right)$$

Les premières itérations de méthode Newton modifiée en partant de  $(x_0, y_0) = (2, 1)$  :

0.  $\theta'(t) = -\frac{53}{37} + \frac{949}{1369} t \Rightarrow t_0 = 1961/949 \approx 2.066385669$

1.  $(x_1, y_1) = (2.066385669, 0.324552160), \theta'(t) = -1.823049784 + 1.638056870 t \Rightarrow t_1 = 1.112934366$

2.  $(x_2, y_2) = (0.1041219991, -0.016309591), \theta'(t) = -0.009182571 + 0.0082186965 t \Rightarrow t_2 = 1.1172783$

■

**Exercice 3** Appliquez la méthode de quasi-Newton de rang un à la résolution de

$$\min \frac{1}{2} x^T A x - b^T x$$

Pour

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 2 & 7 & 3 \\ 1 & 3 & 9 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} -9 \\ 0 \\ 8 \end{pmatrix}$$

Initialisez la méthode avec  $x_0 = (0, 0, 0)$  et  $S_0 = I$ .

**Solution:** Calculant explicitement le gradient  $g$  et le hessien  $H$  de la fonction  $f$ .

$$g(x) = Ax + b^T = (5x_1 + 2x_2 + x_3 + 9, 2x_1 + 7x_2 + 3x_3, x_1 + 3x_2 + 9x_3 - 8)^T$$

$$H(x) = A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 2 & 7 & 3 \\ 1 & 3 & 9 \end{pmatrix}$$

La méthode SR1 est donnée par

$$\begin{cases} x_{k+1} &= x_k + t_k d_k \\ d_k &= -S_k g(x_k, y_k) \\ t_k &= \arg \min \{f(x_k + td_k), t > 0\} \end{cases} \quad (3)$$

avec

$$S_{k+1} = S_k + \frac{(\delta_k - S_k \gamma_k)(\delta_k - S_k \gamma_k)^\top}{(\delta_k - S_k \gamma_k)^\top \gamma_k}$$

Où

$$\begin{aligned} \delta_k &= x_{k+1} - x_k = t_k d_k \\ \gamma_k &= g(x_{k+1}) - g(x_k) \end{aligned}$$

Puisque  $f$  est quadratique, on peut calculer exactement  $t_k$  à chaque itération. En effet

$$\theta = f(x_k + td_k) \Rightarrow \theta'(t) = g(x_k + td_k)^T d_k \Rightarrow t_k = -\frac{g(x_k)^T d_k}{d_k^T A d_k}.$$

Maintenant, si  $S_0 = I$  et  $x_0 = (0, 0, 0)$ , les premières itérations de méthode SR1 :

Itération 0 :  $x_0 = (0, 0, 0)$ ,  $S_0 = I \Rightarrow d_0 = -S_0 g(x_0) = (-9, 0, 8)^T$ ,  $t_0 = \frac{145}{837}$ .

Itération 1 :  $x_1 = x_0 + t_0 d_0 = (-1.559139785, 0, 1.385902031)$ ,

$$\delta_0 = (-6.409796894, 1.039426523, 10.91397850), \quad \gamma_0 = (-1.559139785, 0, 1.385902031)$$

Série N°3

$$S_1 = \begin{bmatrix} 0.3556802439 & -0.3249899334 & 0.0969858512 \\ -0.3249899334 & 0.7141171660 & -0.2588782622 \\ 0.0969858512 & -0.2588782622 & 0.2085991439 \end{bmatrix}$$

$$d_1 = (3.170196781, 0.9151421641, 1.774705204)^T, t_1 = 0.1224500439$$

Itération 2 :  $x_2 = (-1.947330520, -1.120591982, 1.168589301) \delta_1 = (-0.388190735, -0.1120591982, -0.217312)$   
 $(-2.382384801, -2.212734047, -2.680182895)$

$$S_2 = \begin{bmatrix} 0.8271985895 & 0.03702887367 & 0.3394313422 \\ 0.03702887367 & 0.9920652414 & -0.07273528759 \\ 0.3394313422 & -0.07273528759 & 0.3332598632 \end{bmatrix}$$

$$d_2 = (0.4779048647, -0.9659424995, 0.37266881)^T, t_2 = 0.2502905830$$

Itération 3 :  $x_3 = (-2.066945607, 0.1297071131, 1.075313807) \delta_2 = (-0.119615087, 0.2417663113, -0.09327549)$   
 $-0.2078183116, 1.173307523, -0.233795608$

$$S_3 = \begin{bmatrix} 0.8271985895 & 0.03702887367 & 0.3394313422 \\ 0.03702887367 & 0.9920652414 & -0.07273528759 \\ 0.3394313422 & -0.07273528759 & 0.3332598632 \end{bmatrix}$$

$$d_3 = (1.485355643 \cdot 10^{-9}, -6.903765585 \cdot 10^{-10}, 9.539748907 \cdot 10^{-10})^T, t_3 = 1.0$$

Itération 4 :  $x_4 = (-2.066945606, 0.1297071124, 1.075313808)$

On s'arrête à la 4ième itération puisque  $g(x_4) \approx 0$ .

■

**Exercice 4** Montrer que Toute matrice  $A$  symétrique et définie positive admet une racine carré i.e.  
il existe une matrice  $A^{1/2}$  telle que

$$A = A^{1/2} A^{1/2}$$

**Solution:** Utiliser le fait que toute matrice symétrique est diagonalisable

■

**Exercice 5** Montrer que si  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  est une fonction fortement convexe alors

$$\gamma_k^\top \delta_k > 0$$

pour tout  $x_k, x_{k+1} \in \mathbb{R}^n$ .

**Solution:** Faire le développement de  $f$  au voisinage de  $x_k$  dans la direction de  $\delta_k$ .

■

## Série N°2

**Exercice 6** Montrer que la matrice

$$S_{k+1} = (I - \frac{\delta_k \gamma_k^\top}{\gamma_k^\top \delta_k}) S_k (I - \frac{\gamma_k \delta_k^\top}{\gamma_k^\top \delta_k}) + \frac{\delta_k \delta_k^\top}{\gamma_k^\top \delta_k}$$

est l'inverse de la matrice

$$B_{k+1} = B_k + \frac{\gamma_k \gamma_k^\top}{\gamma_k^\top \delta_k} - \frac{B_k \delta_k \delta_k^\top B_k}{\delta_k^\top B_k \delta_k}$$

**Solution:** Par récurrence.

■

**Exercice 7** Utiliser la formule de Sherman–Morrison pour montrer que la matrice

$$S_{k+1} = S_k + \frac{(\delta_k - S_k \gamma_k)(\delta_k - S_k \gamma_k)^\top}{(\delta_k - S_k \gamma_k)^\top \gamma_k}$$

est l'inverse de la matrice

$$B_{k+1} = B_k + \frac{(\gamma_k - B_k \delta_k)(\gamma_k - B_k \delta_k)^\top}{(\gamma_k - B_k \delta_k)^\top \delta_k}$$

**Solution:** Application directe.

■

**Exercice 8** Si  $h(t) = 1 - t + \ln t$ . Montrer que  $h(t) < 0$  pour tout  $t > 0$ .

**Solution:** Montrer que  $h(t)$  est concave et que  $h(1) = 0$  et  $h'(1) = 0$ .

■

**Exercice 9** Soit  $B$  une matrice définie positive et que  $\lambda_i \in \sigma(B)$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$  telle que  $0 < \lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_n$ . Montrer que la fonction  $\psi$  définie par  $\psi(B) = \text{Tr}(B) - \ln(\det(B))$  peut être écrite sous la forme

$$\psi(B) = \sum_{i=1}^{i=n} (\lambda_i - \ln \lambda_i).$$

Utiliser cette forme pour montrer que  $\psi(B) > 0$ .

**Solution:** Directe.

■

**Exercice 10** En utilisant la définition de la trace d'une matrice Montrer que

$$\text{Tr}(B_{k+1}) = \text{Tr}(B_k) + \frac{\|\gamma_k\|^2}{\gamma_k^\top \delta_k} - \frac{\|B_k \delta_k\|^2}{\delta_k^\top B_k \delta_k}$$

où

$$B_{k+1} = B_k + \frac{\gamma_k \gamma_k^\top}{\gamma_k^\top \delta_k} - \frac{B_k \delta_k \delta_k^\top B_k}{\delta_k^\top B_k \delta_k}$$

**Solution:** Directe.

■